

**NRT 300: Электронный регулятор комнатной температуры, (нагревание/охлаждение)**

Для контроля установленной величины (PI управление, непрерывное) в системах кондиционирования воздуха, для жилых и деловых помещений. Использованный с регулятором NRT 300, чтобы получить управление установленное значение + график.

Для получения измерений в воздухопроводах, может быть подключен кабель (аксессуар).

Корпус 76 x 76 м из чисто-белого (RAL 9010) термопластика; с +/- шкалой и стопоры переменной для ограничения устанавливаемой величины.

Кнопка на передней панели 'присутствие' (зелёный LED горит = комната заполнена). Два других светодиода указывают состояние работы (красный = нагревание; желтый = охлаждение). Внутренний DIP выключатель для отключения температурного датчика, когда используется внешний датчик. Чёрная монтажная плата с винтовыми клеммами для кабеля до 1 мм<sup>2</sup>.

Тип	Рабочий режим	Меняющиеся функции <sup>1)</sup>	Выход	Напряжение питания	Вес [кг]
<b>NRT 300 F041</b>	последоват.	X <sub>t</sub> , c/o, DP	переключаемый	24 В ~/=	0.1
<b>NRT 300 F061</b> <sup>2)</sup>	последоват.	X <sub>t</sub> , c/o, DP	аналоговый	24 В ~/=	0.1
Напряжение питания 24 В~	±20 %; 50...60 Гц				
24 В=	+20 %; -15 %				
Потребляемая мощность	прибл. 2.5 ВА				
Параметры управления	энергонезависимы				
Регулятор устанолв. значения X <sub>s</sub>	10...30°C				
Зона пропорциональности X <sub>p</sub>	2...20 K				
Общее время работы (как PI регулятор)	2...20 минут или OFF				
Промежуток или время работы привода	0.5...20 минут				
Зона нечувствит-ти X <sub>t</sub> нормальн.	0.4...5 K				
расшир.	X <sub>t</sub> +8 K				
Входная командная переменная w	0...10 В, R <sub>i</sub> = 90 kΩ				
Влияние w	+1.6 K/B				
<b>Выходы</b>					
F041: параметры контактов	0.5 A (0.9 A с внешн. датчиком)				
F061: y1, y2	0...10 V, нагрузка > 5 kΩ				
	> 11 V (зависит от нагр.)				

**Варианты моделей** как стандартная поставка за исключением:-

Корпус без регулятора, по требованию.

Корпус со шкалой 10...30°C, по требованию.

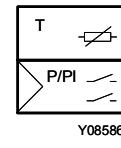
**Аксессуары**

<b>AXT</b>	Клапаны с термоприводами; см. каталог Sauter PDS, раздел 55
<b>AVR, AXM</b>	Мотопривод клапана, см. раздел 51, 55
<b>EGH 101</b>	Реле точки росы, см. раздел 34
<b>ZDR</b>	Переключатель времени (Часы с памятью); см. каталог Sauter PDS, раздел 12
<b>296724 000*</b>	Держатель датчика для монтажа на стену
<b>368139 000*</b>	Резиновая пробка как разъем для датчика в воздуховоде
<b>303124 000*</b>	Утопленная клеммная коробка (только в сочетании с № 313347)
<b>313214 001*</b>	Крепежный набор (содержит патрон, теплопроводную пасту, металлические хомуты)
<b>313347 001*</b>	Промежуточная крышка под корпус чисто-белая, для различных клеммных коробок
<b>313367 001*</b>	Датчик кабельного типа (NTC) 1.5 м, для измерений в воздуховоде, макс. 70°C, R <sub>25</sub> = 10 kΩ
<b>313367 003</b>	Датчик кабельного типа (NTC) 3 м, для измерений в воздуховоде, макс. 70°C, R <sub>25</sub> = 10 kΩ
<b>313367 010</b>	Датчик кабельного типа (NTC) 10 м, для измерений в воздуховоде, макс. 70°C, R <sub>25</sub> = 10 kΩ
<b>313367 020</b>	Датчик кабельного типа (NTC) 20 м, для измерений в воздуховоде, макс. 70°C, R <sub>25</sub> = 10 kΩ
<b>313409 001*</b>	Держатель датчика для монтажа на трубе
<b>313414 001*</b>	Кронштейн для монтажа на стену
<b>313480 001</b>	Кабель для контроля, NRT 300-PC, 3 м, MV 505650
<b>386273 001*</b>	'Евро' сменная силовая установка, вход 230 V~, выход 21 V~ (0.34 A), 1.8 м кабеля, IP 30

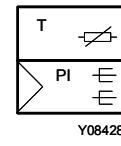
\*) Чертёж дан под тем же номером.

1) X<sub>t</sub> Зона нечувствительности ON/OFF; c/o = смена зима/лето; точка росы (DP) (рекомендуются золоченые контакты)

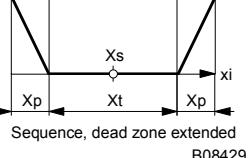
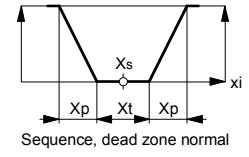
2) Подходящий для использования как ведущее устройство для управления до десяти NRT 300s:-  
(Наклон S = Зона пропорциональности X<sub>p</sub>. Исходная точка сдвига FF = значение X<sub>s</sub>. Рабочий режим: последовательный)



Y08586



Y08428



B08429

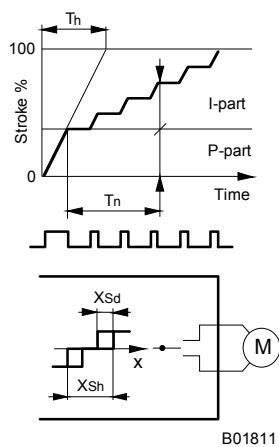
### Принцип работы

Температура измеряется температурным датчиком. На комнатном регуляторе датчик включен в корпус. Для регуляторов трубы, внешний датчик должен быть подключен. Сопротивление датчика преобразуется измерительным мостом в сигнал текущего значения ( $x_i$ ) и сравнивается с установленным значением  $X_s$ . Регулятор усиливает отклонение управления и - в зависимости от типа – создает соответствующие выходные сигналы:

**F041, S1/2 = OFF:** Открыть/Стоп/Закрыть (Open-Stop-Closed) сигналы (3-позиц. управление) для PI управления с моторизированным приводом без позиционера. Для управляющего воздействия B (нагрев) с изменением направления на обратное операции внешним сигналом (с/o) для управляющего воздействия A (охлаждение) для системы с 2 каналами.

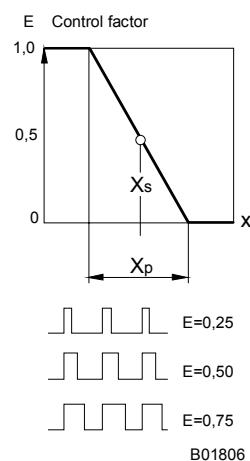
**F041, S1/2 = ON:** Сигналы Импульс-Пауза (2-позиц. управление) для P-регулирования с управляющим воздействием B (нагрев) и управляющим воздействием A (охлаждение), в каждом случае для теплового или непрерывного привода для 4-магистральных систем или, соответственно, управляющее воздействие B (нагрев) с изменением направления на обратное операции внешним сигналом (с/o) для управляющего воздействия A (охлаждение) для термоприводов или системы с 2 магистралью.

**F061:** Непрерывный сигнал для PI регулятора с управляющим воздействием B (нагрев) и управляющим воздействием A (охлаждение); в каждом случае для непрерывного привода для 4-канальных систем или, соответственно, управляющее воздействие B (нагрев) с изменением направления на обратное операции внешним сигналом (с/o) для управляющего воздействия A (охлаждение) для непрерывных приводов или системы с 2 магистралью.



B01811

Открыть/Стоп/Закрыть сигналы (PI регулирование, F041).  
При формировании отключающего управления первым испускается длинный P-импульс, со следующими за ним регулярными меньшими I-импульсами, пока отклонение управления не станет меньше чем половина переключающегося диапазона  $X_{Sh}$ .



B01806

Импульс-Пауза сигналы (P регулирование, F041). Управляющий фактор E (продолжительность импульса / продолжительность периода)  
изменяется в соответствии с управляющим отклонением. Таким образом P регулирование вызывает изменение среднего выходного сигнала нагревания регулятора и соответственно, перемещение штока термо-

**Переключение зоны нечувствительности ( $X_t$ ):** При последовательном режиме нагревания/охлаждения, зона нечувствительности расширяется до  $4X_p$ . Это приводит к снижению температуры в режиме нагревания и к повышению – в режиме охлаждения ('eco' режим).

**Сдвиг заданного значения (командная переменная  $w$ ):** Заданное значение повышается на +1.6 K/V по сравнению с нормальным значением  $X_s$ . Благодаря этому комнатная температура соответствует повышающейся наружной температуре (летний сдвиг), или предотвратить конденсацию, которую нужно избежать, когда растет влажность.

**Точка росы (DP):** Когда контакты реле точки росы закрываются, охлаждающийся выход становится неактивным или, соответственно, охлаждающийся вентиль закрывается.

**Защита от замерзания:** Независимо от установленного значения и зоны нечувствительности, нагревающий вентиль открывается всякий раз, когда температура - ниже 6°C. Когда температура поднимается выше 7°C, функция противообледенительной защиты становится неактивной. Может быть необходимо настроить температуру, чтобы сохранить точность точек переключения.

**Смена зима/лето (с/o):** Когда контакты закрыты, направление операции вентильных выходов транспонировано.

**Фабричные установки:** (энергонезависимые параметры)

Зона пропорциональности

$X_p = 2 \text{ K}$

Нормальная зона нечувствительности

$X_{tn} = 0.4 \text{ K}$

Общее время работы

$t_n = \text{неактивный}$

Регулирование температуры

НУЛЬ = неактивный

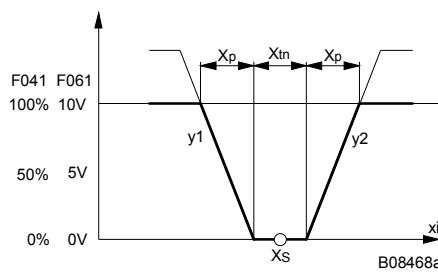
**Дополнительно (для F041):**

Период или текущее время

$t_p = 6 \text{ минут}$

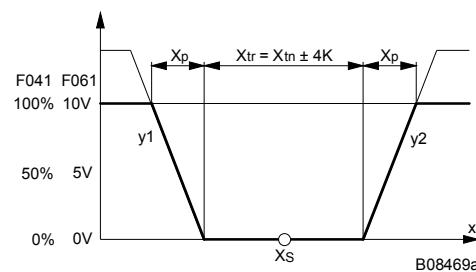
$t_y = 6 \text{ минут}$

### Характеристики управления



Контакт  $X_t$  открыт; 'Присутствие':-

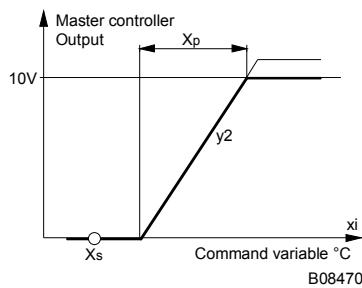
Рабочий режим - последовательный (нагревание и охлаждение). Когда фактическая величина  $x_i$  = установленное значение  $X_s$ : оба регулировочных модуля закрыты.



Контакт  $X_t$  закрыт; 'Отсутствие':-

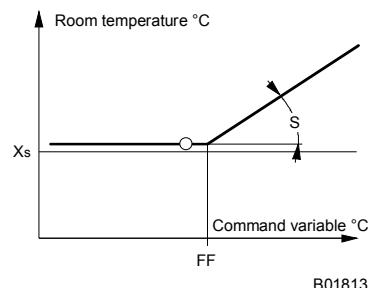
Рабочий режим - последовательный (уменьшенный режим). Зона нечувствительности увеличивается и вызывает уменьшение когда нагрев, и увеличение, когда охлаждение.

**Установленная величина + график с NRT 300 как главным регулятором.**



Выходной сигнал  $y_2$  (или  $y_1$ ) главного регулятора может повлиять на несколько вспомогательных регуляторов. Сдвиг стартовой точки FF может быть установлен используя ручку настройки заданного значения  $X_s$ , и угол наклона кривой используя зону пропорциональности  $X_p$ .

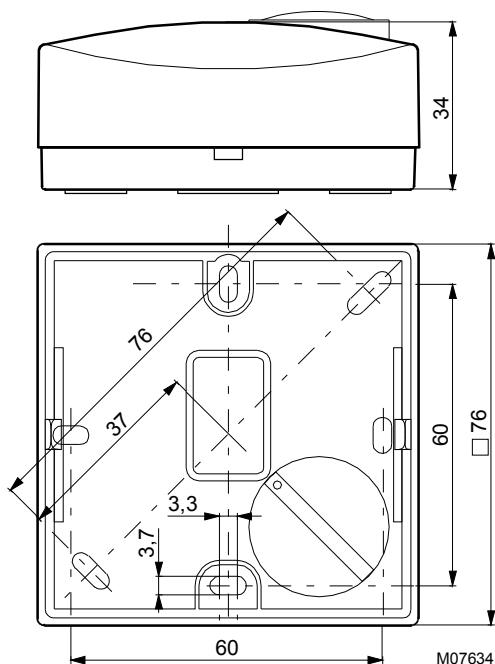
С NRT 300 как регулятором по графику.



В диапазоне фиксированных значений все регуляторы работают в соответствии с заданным значением  $X_s$ . В диапазоне переменных значений (график) температурная кривая поднимается под углом  $S$ . Из-за влияния величины 1.6 K/V на все регуляторы и на зону пропорциональности главного регулятора 10 V/XP в результате:  $S = 16 / X_p$ .

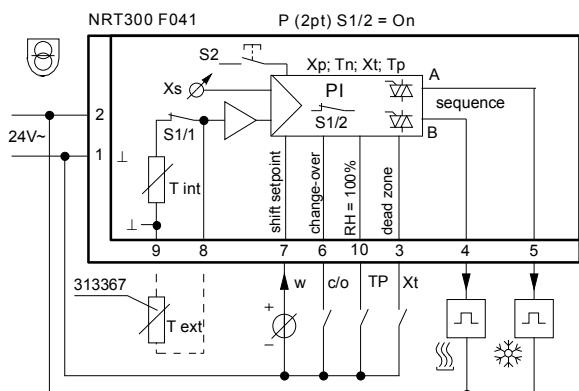
При  $X_p = 2...20$  К главного регулятора, угол наклона в K/K применяется:  $S = 8...0.8$ .

### Чертёж



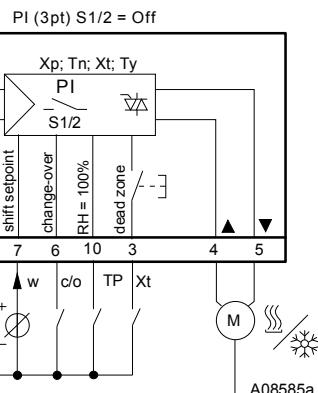
### Электросхема

NRT 300 F041: 4-магистральная система

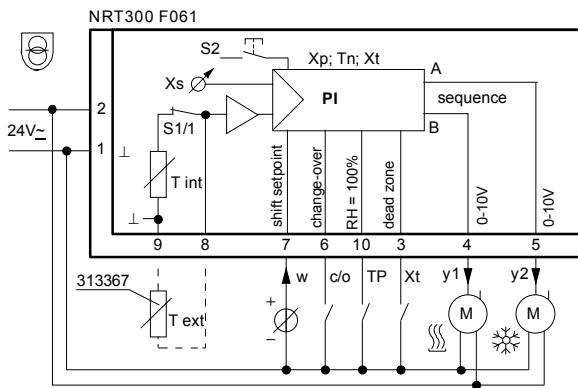


2- магистральная

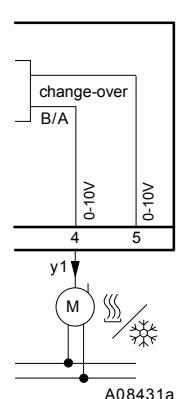
2- магистральная система



NRT 300 F061: 4- магистральная система

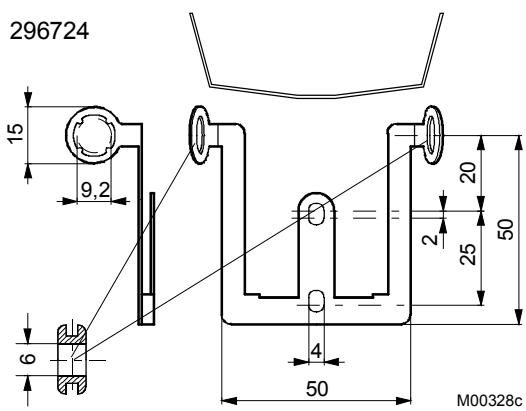


2- магистральная система

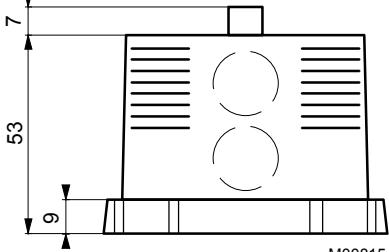
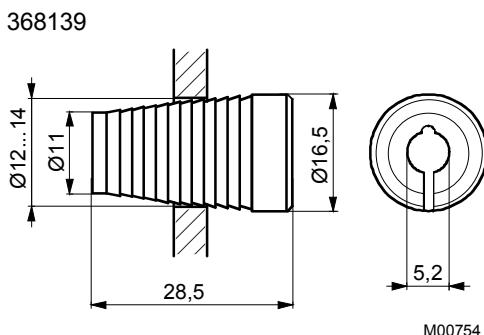
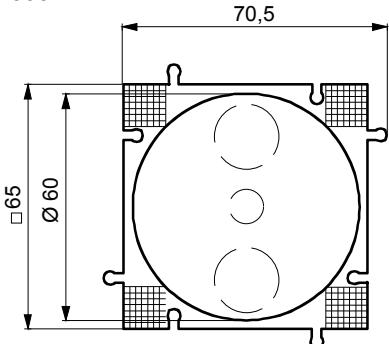


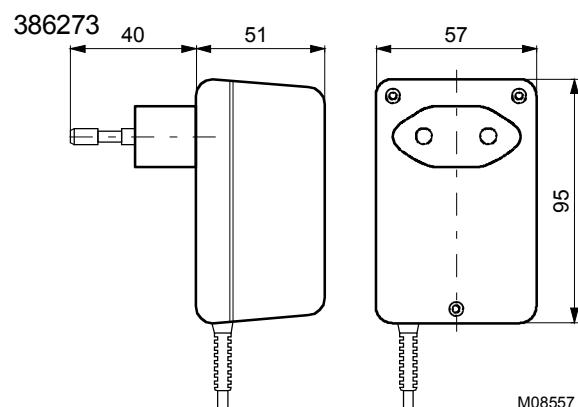
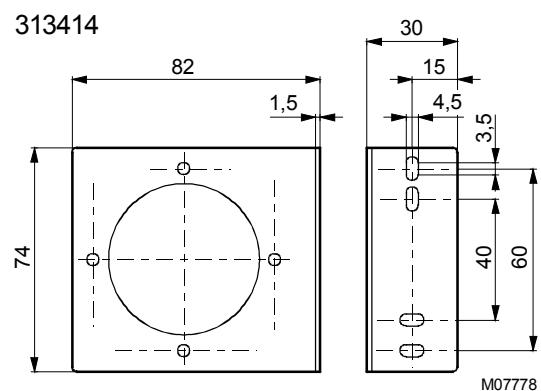
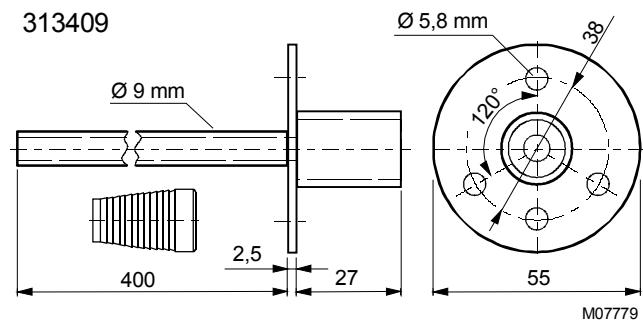
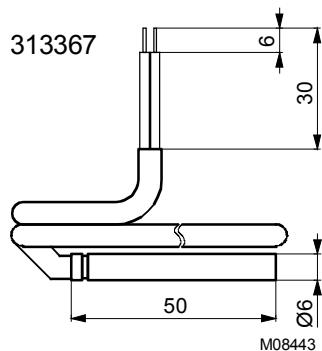
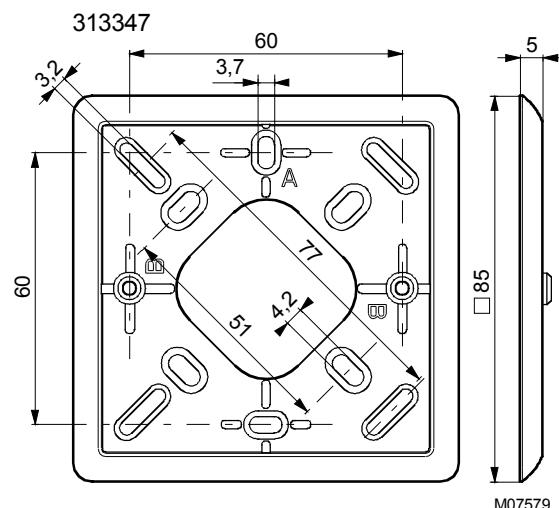
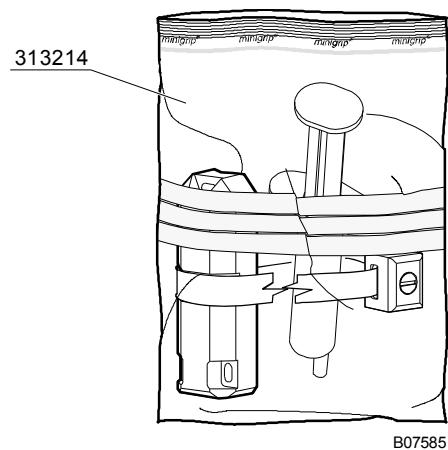
A08431a

### Аксессуары

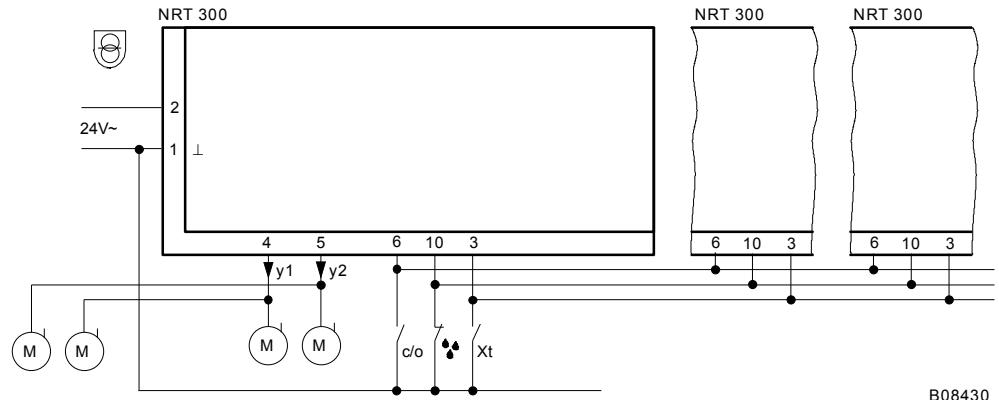
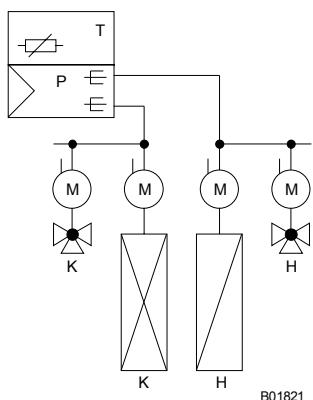


303124



**Аксессуары**

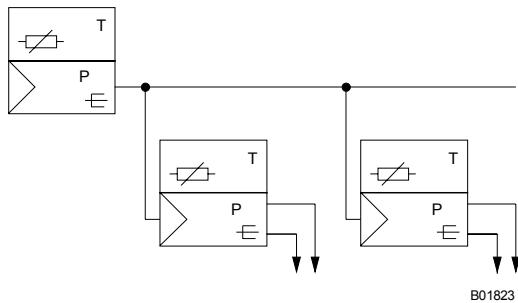
**Управление с фиксированной величиной, нагрев/охлаждение**



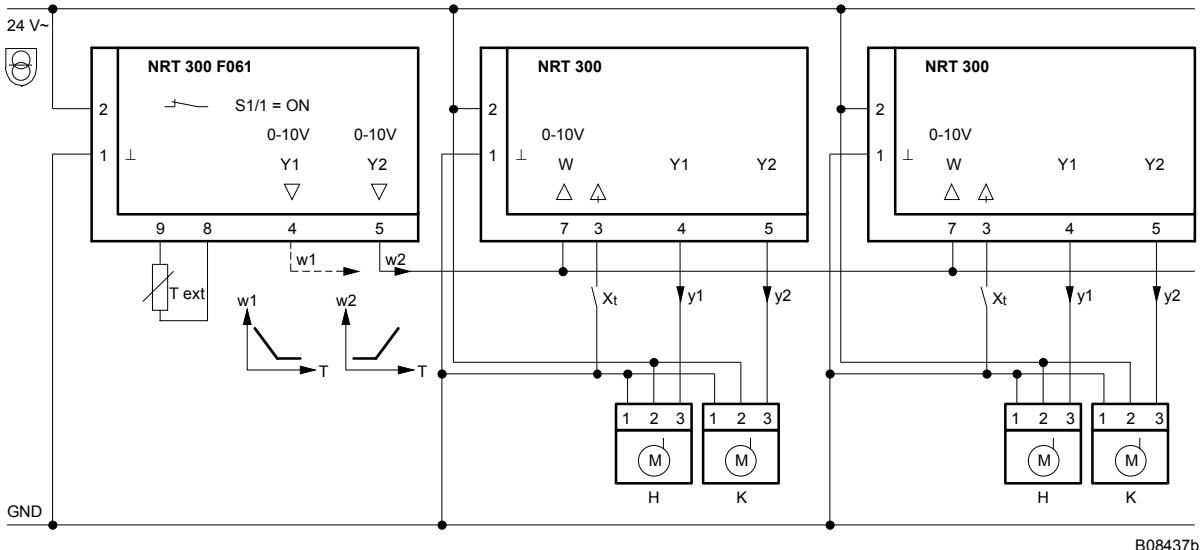
F041: Макс. 4 привода на выход

F061: Выходы  $y_1$  и  $y_2$  (общая нагрузка  $> 5 \text{ k}\Omega$ ) для приводов с позиционером, т.е. макс. 6 устройств, каждое  $R_i = 30 \text{ k}\Omega$  (AVR...S, B1W...S, V1W...S, AR...S, AK...S)

**Фиксированная величина + график с NRT 300 F061 как главным устройством управления**



Выходы  $w_1$  ( $y_1$ ) и  $w_2$  ( $y_2$ ) (общая нагрузка  $> 5 \text{ k}\Omega$ ) главного регулятора для управления до десяти NRT 300.



**Key**

H = нагрев  
K = охлаждение

T = температура  
w = управляющий сигнал